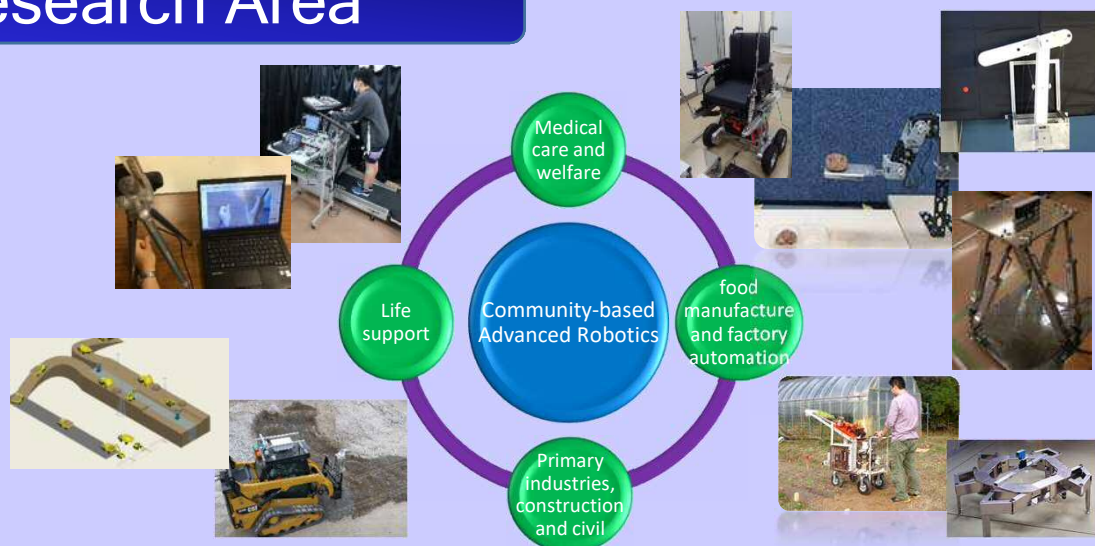


地域密着型未来社会を支える高度化ロボット技術の開発と推進

(教授・黄健, huang@hiro.kindai.ac.jp)

Research Area

1. 生活支援分野でのロボット技術の研究
2. 医療福祉分野でのロボット技術の研究
3. 農林水産業・鉱業・建設土木分野でのロボット技術の研究
4. 食品製造加工・製造業分野でのロボット技術の研究



Recent Activities

- Huang, J., Ashida, H., He, Y., Koyachi, N. and Harada, T., Measurements and Analyses of Walk Using a Novel Rollator Equipped with a Rotatable Chest Pad, *Journal of Robotics and Mechatronics*, Vol.34 No.1, pp.18-27, 2022.
- Tatsuno, J., Tajima, K., Kato, M., Automatic Transplanting Equipment for Chain Pot Seedlings in Shaft Tillage Cultivation, *Journal of Robotics and Mechatronics*, Vol. 34, No. 1, pp.10-17, 2022.
- Mizuho Shibata, Fish-like Robot with a Deformable Body Fabricated Using a Silicone Mold, *Journal of Robotics and Mechatronics*, Vol.34, No.1, pp.40-46, 2022.